

**MAT2410 : TRAVAUX PRATIQUES 7**

**Problème 1.** \* Sur  $\mathbb{R}^{2n}$  on met les coordonnées  $(x_1, x_2, \dots, x_n, y_1, y_2, \dots, y_n)$  et on considère la 2-forme extérieure

$$\omega = \sum_{i=1}^n dx_i \wedge dy_i.$$

Calculez  $\omega^n = \omega \wedge \omega \wedge \dots \wedge \omega \in \Lambda^{2n}(\mathbb{R}^{2n})$ . (Indice : commencez par les cas  $n = 1, 2$  et  $3$ .)

**Problème 2.** Etant donné une fonction lisse  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ , on appelle *Laplacien de la fonction  $f$*  la fonction

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} + \dots + \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2}.$$

On rappelle que  $d: \Omega^0(\mathbb{R}^n) \rightarrow \Omega^1(\mathbb{R}^n)$  est l'opérateur de dérivation extérieure donné par

$$df = \frac{\partial f}{\partial x_1} dx_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2} dx_2 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx_n.$$

Démontrez que l'on a les formules suivantes :

- (i)  $\Delta f = (*d * d)f$ ,
- (ii)  $\Delta(fg) = (\Delta f)g + f(\Delta g) + 2 * (df(*dg))$ .

**Problème 3.** \* A l'aide des formes différentielles, démontrez l'identité suivante en calcul vectoriel :  $\operatorname{div}(\nabla f \times \nabla g) = 0$ .

**Problème 4.** Soit  $\omega = \sum_{k=1}^n f_k dx_k$  une 1-forme fermée sur  $\mathbb{R}^n$ . On définit alors la fonction  $g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  par

$$g(x) = \int_0^1 f_1(t, x_2, x_3, \dots, x_n) dt + \int_0^1 f_2(0, t, x_3, \dots, x_n) dt + \dots + \int_0^1 f_n(0, 0, 0, \dots, t) dt.$$

Démontrez alors que l'on a  $\omega = dg$  sur  $\mathbb{R}^n$ .

**Problème 5.** \* Etant donné  $\omega = x^2 dy \wedge dz + y^2 dz \wedge dt$  et  $\phi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ , donnée par

$$\phi(a, b, c) = (a, b, c, abc)$$

calculez  $\phi^* \omega$ .

**Problème 6.** Soit  $\phi(x_1, x_2) = (x_1^3, x_1^2 x_2, x_1 x_2^2, x_2^3)$ . Calculez

- (i)  $\phi^*(y_1 + 3y_2 + 3y_3 + y_4)$ ;
- (ii)  $\phi^* dy_1, \phi^* dy_2, \phi^* dy_3, \phi^* dy_4$ ;
- (iii)  $\phi^*(dy_2 \wedge dy_3)$